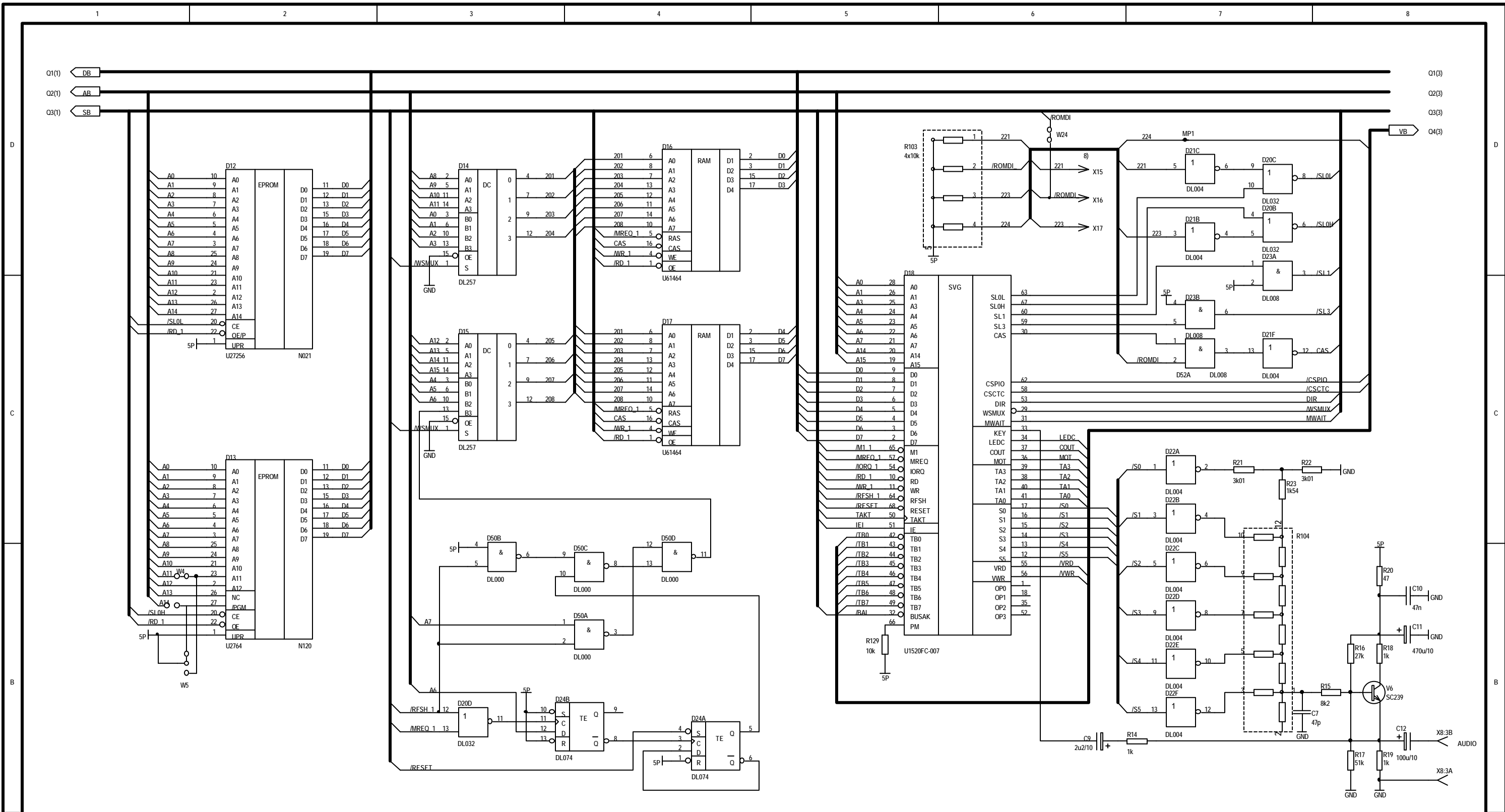


- 1) CPU hochohmig (X11 - X10)
- 2) Rechnertakt hochohmig (P3040) (X12 - X10)  
gleichzeitig Hilfseinspeisung für Rechnertakt (s.3.)
- 3) Stilllegung interner Takt (Rechner und FVIS) (X13 - X10)
- 4) Einspeisung Fremdtakt (Rechner und FVIS) (X14)
- 5) CPU-Freilauf, unabhängig von WAIT (X21 - X10), liest externen Datenbus (W1), SLOT's hochohmig (X18 - X24)
- 6) W2 kan bei Bedarf durch R26 ersetzt werden

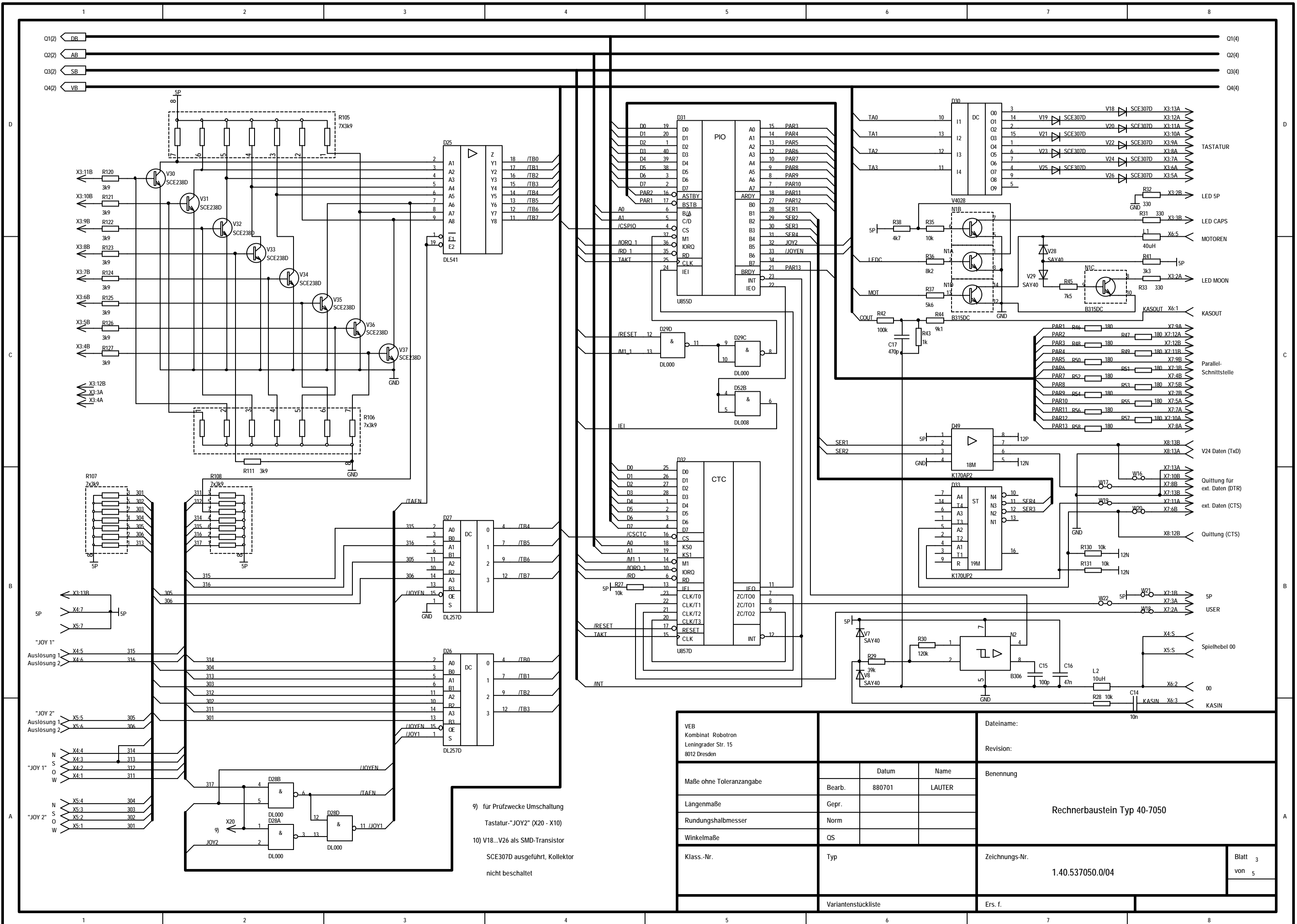
VEB Kombinat Robotron Leningrader Str. 15 8012 Dresden		Dateiname:	
		Revision:	
Maße ohne Toleranzangabe	Bearb.	Datum	Name
Längenmaße	Gepr.	880621	STROBACH
Rundungshalbmesser	Norm		
Winkelmaße	QS		
Klass.-Nr.	Typ	Benennung	
		Rechnerbaustein Typ 40-7050	
		Zeichnungs-Nr.	
		1.40.537050.0/04	
		Blatt 1 von 5	
Variantenstückliste		Ers. f.	

X1-15A  
X1-15B  
X1-29B  
X2-15A  
X2-15B  
X2-25B  
X2-10A  
X2-27A  
X7-2B  
X7-1A  
X7-4A  
X7-6A



- 7) D13 auf Fassung X26, nicht dargestellt
- 8) für Prüfzwecke SLOT's einzeln sperrbar :
  - X15 - X10/X24 SLOT0 Adresse 0000...7FFF
  - X16 - X10/X24 SLOT2 RAM-Bereich
  - X17 - X10/X24 SLOT0 Adresse 8000...FFFF

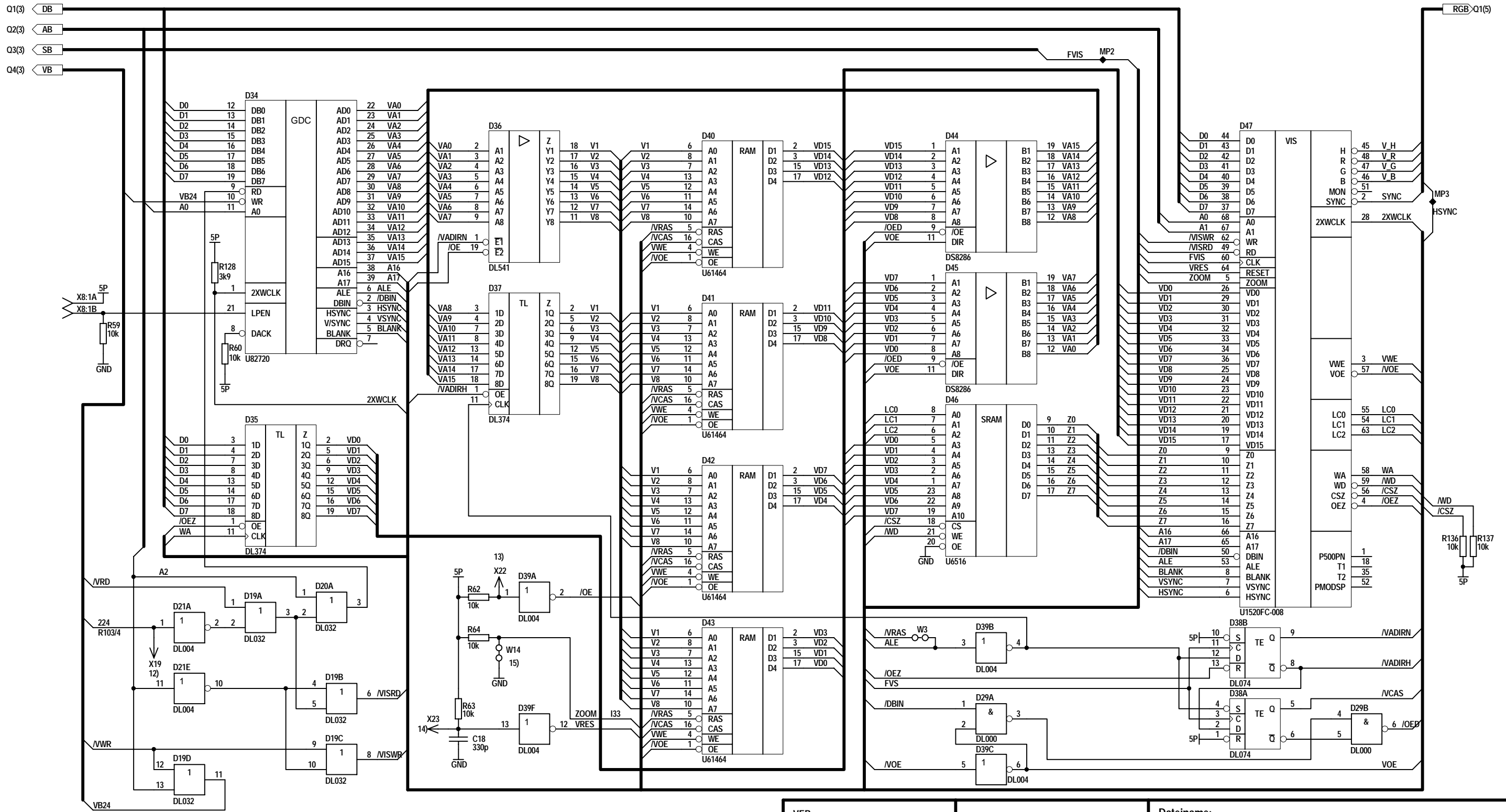
VEB Kombinat Robotron Leningrader Str. 15 8012 Dresden		Dateiname:	
Maße ohne Toleranzangabe		Revision:	
Bearb.	Datum	Name	Benennung
Gepr.	880621	STROBACH	
Langenmaße	Gepr.		
Rundungshalbmesser	Norm		Rechnerbaustein Typ 40-7050
Winkelmaße	QS		
Klass.-Nr.	Typ	Zeichnungs-Nr.	Blatt 2 von 5
		1.40.537050.0/04	
Variantenstückliste		Ers. f.	



9) für Prüfzwecke Umschaltung  
Tastatur-"JOY2" (X20 - X10)

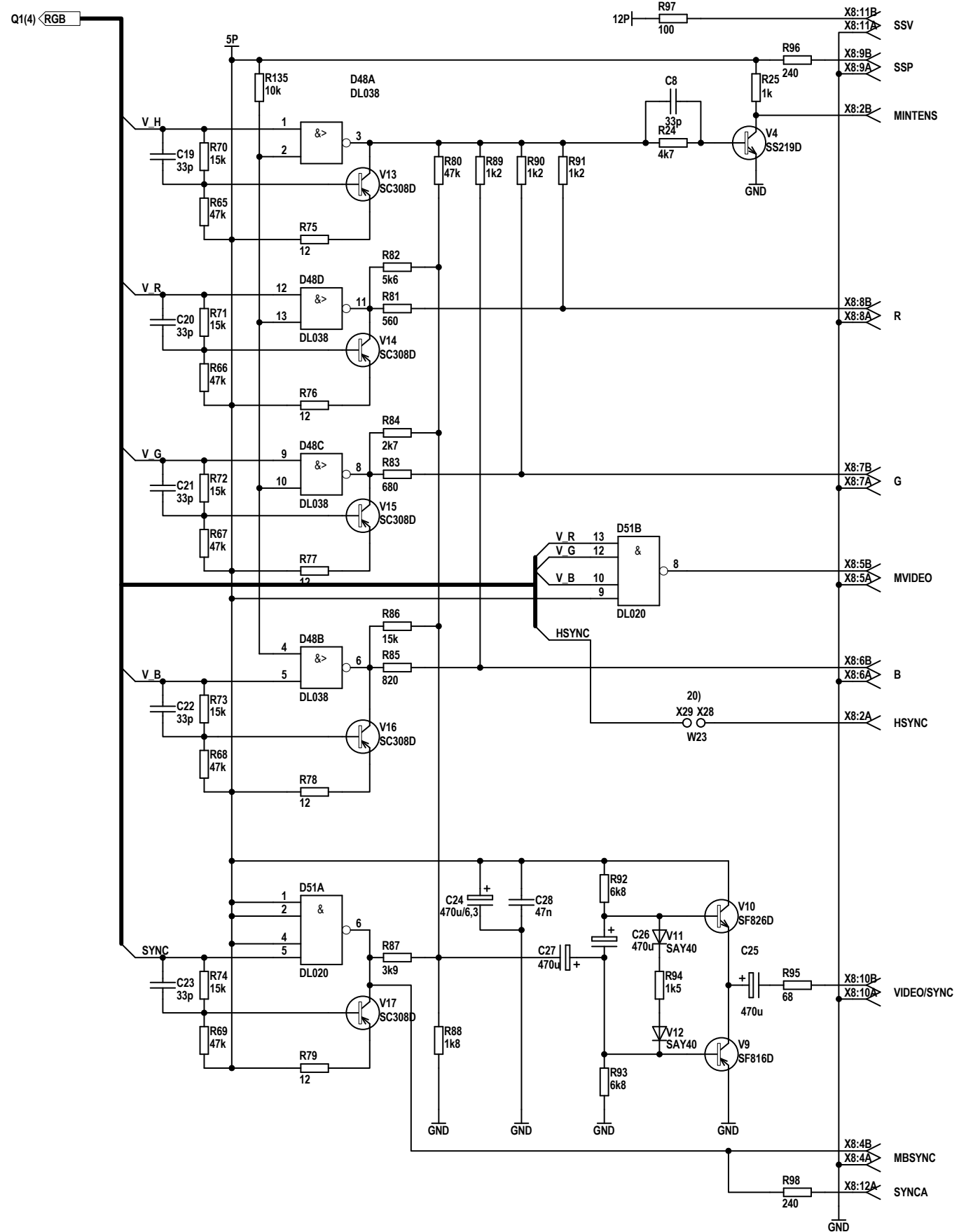
10) V18...V26 als SMD-Transistor  
SCE307D ausgeführt, Kollektor  
nicht beschaltet

VEB Kombinat Robotron Leningrader Str. 15 8012 Dresden		Dateiname:	
Maße ohne Toleranzangabe		Revision:	
Langenmaße		Benennung	
Rundungshalbmesser		Rechnerbaustein Typ 40-7050	
Winkelmaße		Zeichnungs-Nr.	
Klass.-Nr.		1.40.537050.0/04	
Variantenstückliste		Blatt 3 von 5	
		Ers. f.	

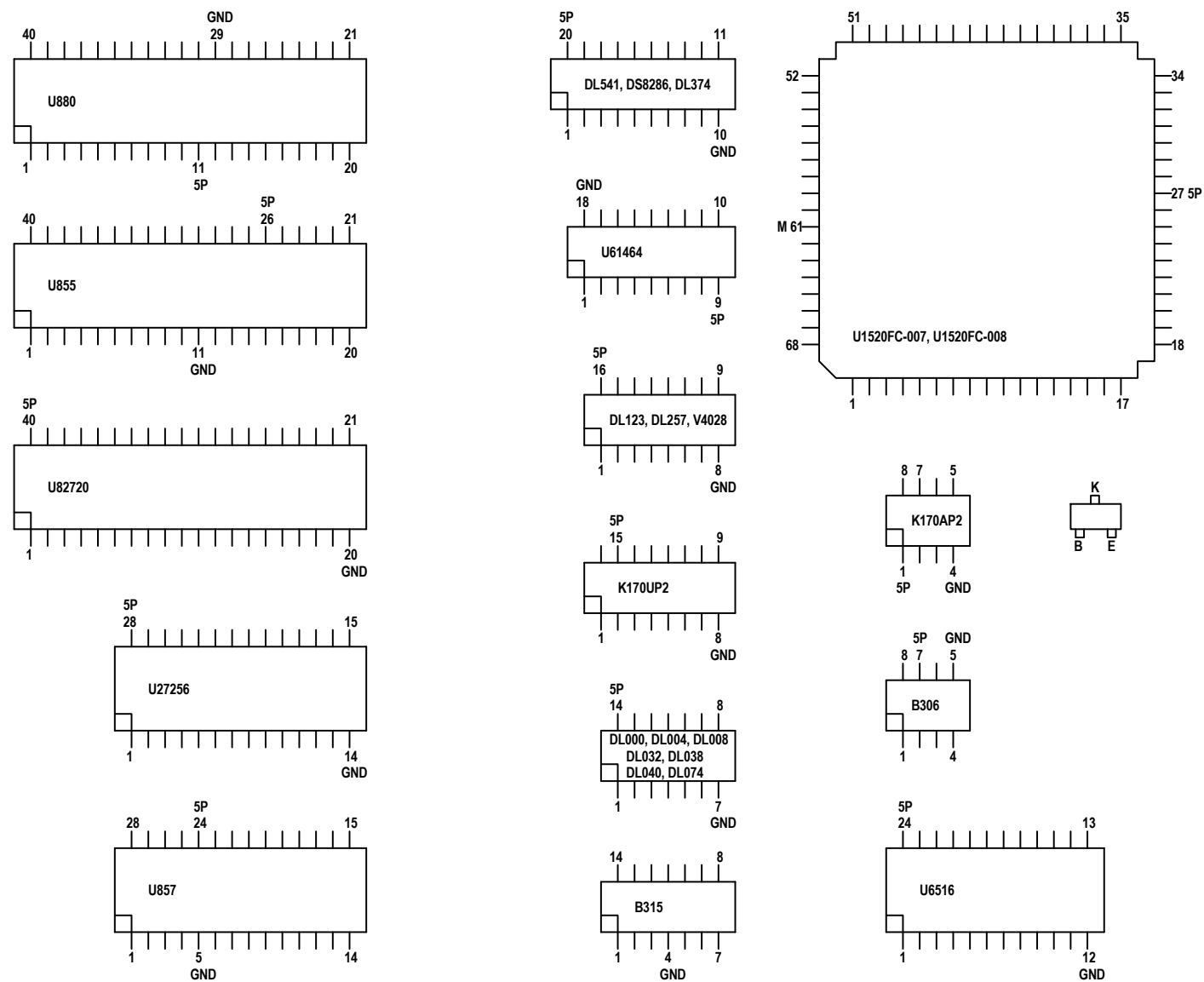


- 12) für Prüfzwecke : /VDR = H -> GDC-D0...D7 = Eingang (X19-X10)
- 13) für Prüfzwecke : GDC-Adressenregister hochohmig (X22-X10)
- 14) für Prüfzwecke : RESET für VIS extern (X23-X10)
- 15) ZOOM aus, wenn Brücke geschlossen
- 16) D34 auf Fassung X26, nicht dargestellt
- 17) Brücken W6...W13 liegen im Datenbus. Sie können bei Bedarf durch Dämpfungswiderstände ersetzt werden.

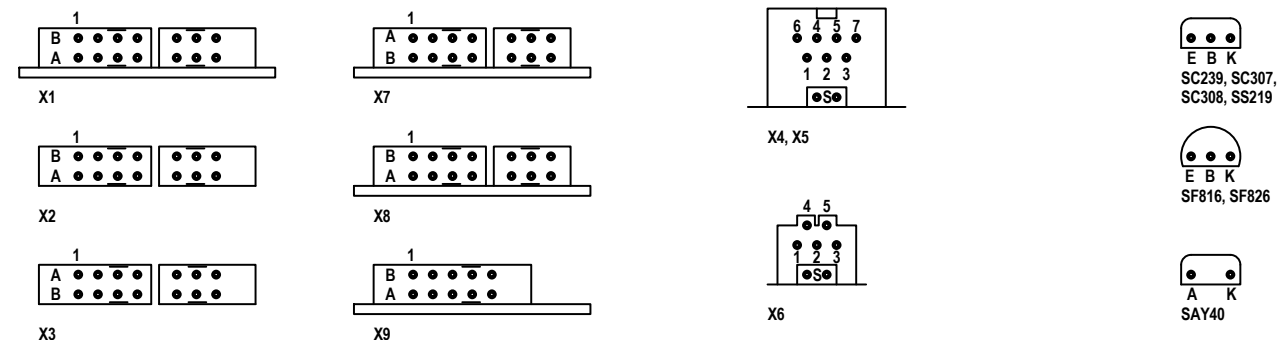
VEB Kombinat Robotron Leningrader Str. 15 8012 Dresden		Dateiname:	
Maße ohne Toleranzangabe		Revision:	
Maße ohne Toleranzangabe	Bearb. 880712	Benennung  <b>Rechnerbaustein Typ 40-7050</b>	
Längenmaße	Gepr.		
Rundungshalbmesser	Norm		
Winkelmaße	QS		
Klass.-Nr.	Typ	Zeichnungs-Nr. <b>1.40.537050.0/04</b>	
Variantenstückliste		Blatt 4 von 5	
Ers. f.			



- 18) Bei Bedarf V5=SAY40 (wenn V4 > SS219D)
- 19) Bestückung für RGB-Kabel 1.40.535864.1
- 20) Verbindung wird nur bei Anschluß eines Farbmodulators geschlossen



Ansicht auf Anschlußseite, Darstellung ohne Kontaktteile



VEB Kombinat Robotron Leningrader Str. 15 8012 Dresden		Dateiname:	
Maße ohne Toleranzangabe		Datum	Name
Längenmaße		Bearb.	880726
Rundungshalbmesser		Gepr.	STROBACH
Winkelmaße		Norm	
Klass.-Nr.		QS	
Typ		Benennung	
Variantenstückliste		Rechnerbaustein Typ 40-7050	
Ers. f.		Zeichnungs-Nr.	
		1.40.537050.0/04	
		Blatt 5 von 5	